Novel vehicle crash risk detection based on vehicular sensory system

車聯網，A車與B車上的裝置與道路上感測店進行進行計算距離等。

A system for vehicle collision and rollover detection

利用陀螺儀及加速器資料傳至動態感測器MPU6050計算加速力及角度，經過資料分析進行偵測碰撞。

A vision based traffic accident detection method using extreme learning machine

利用SIFT進行物體移動偵測

Collision avoidance at intersections: A probabilistic threat-assessment and decision-making system for safety interventions

利用Kalman filter判斷移動物體，並以車輛為參考點使用向量進行預測移動物體對車輛是否造成威脅。

# On-Road Collision Warning Based on Multiple FOE Segmentation Using a Dashboard Camera

利用行車紀錄器，以擴展焦點(FOE)方式判斷焦點來源進而得知是否為移動物體以及速率、方向等數據。

# Motion-based vehicle detection in Hsuehshan Tunnel

利用曝光補償，在低光源的環境下進行影像的移動物體偵測，車輛辨識。

Intuitive visualization of vehicle distance, velocity and risk potential in rear-view camera applications

利用colour coding, artificial motion blur and depth-of-field rendering辨識車輛、車道及車輛偵測以及速度偵測。

Dilemma zone avoidance development: an on-board approach

利用演算法計算預測死角地帶並提出警告。